

/home/pi/mf01conf/teach.conf



```
teach.conf
ファイル(F) 編集(E) 検索(S) オプション(O) ヘルプ(H)
1 11111111111111111111111111111111:ALL
2 000000101111000000001111:TOP
3 11111110000101111110000:BOTTOM
4 000000000000000000001111:RIGHTARM
5 000000001111000000000000:LEFTARM
6 00000000000010101110000:RIGHTLEG
7 111110100000000000000000:LEFTLEG
8 000000100000010000000000:BODY
9 100001000000001000010000:HORIZONTAL
10
11 |
```

/home/pi/mf01conf/teach.confには、tcコマンドでのサブコマンドで指定する、サーボモーターグループを定義しています。

グループに属するサーボの該当部分を1に設定します。

左から0番サーボモーター、右端が23番サーボモーターになります。

自身が製作されるロボットの組み合わせを登録してください。